

SŁOWIKOWSKI J.: Symulator ED3 do ergonomicznej optymalizacji układów sterujących teleoperatorów. Materiały konferencji: AUTOMATION 2002 – Automatykacja – nowości i perspektywy, Warszawa, PIAP, 2002, s.174÷183

W celu przeprowadzania ergonomicznej optymalizacji parametrów układów sterowniczych maszyn zbudowano symulator działający na zasadzie pomiaru jakości regulacji z zastosowaniem kryterium całkowego opartego na kształcie charakterystyki czasowej odpowiedzi operatora na wymuszenie. Repertuar zmiennych symulatora obejmuje 16 parametrów układu sterującego, które mogą być kojarzone w dowolne zestawy. W drodze eksperymentalnej znajduwane są te kombinacje wartości poszczególnych parametrów, dla których jakość regulacji jest najlepsza. Przedstawiono wyniki badań nad optymalizacją parametrów układu sterującego z dźwignią ręczną.